

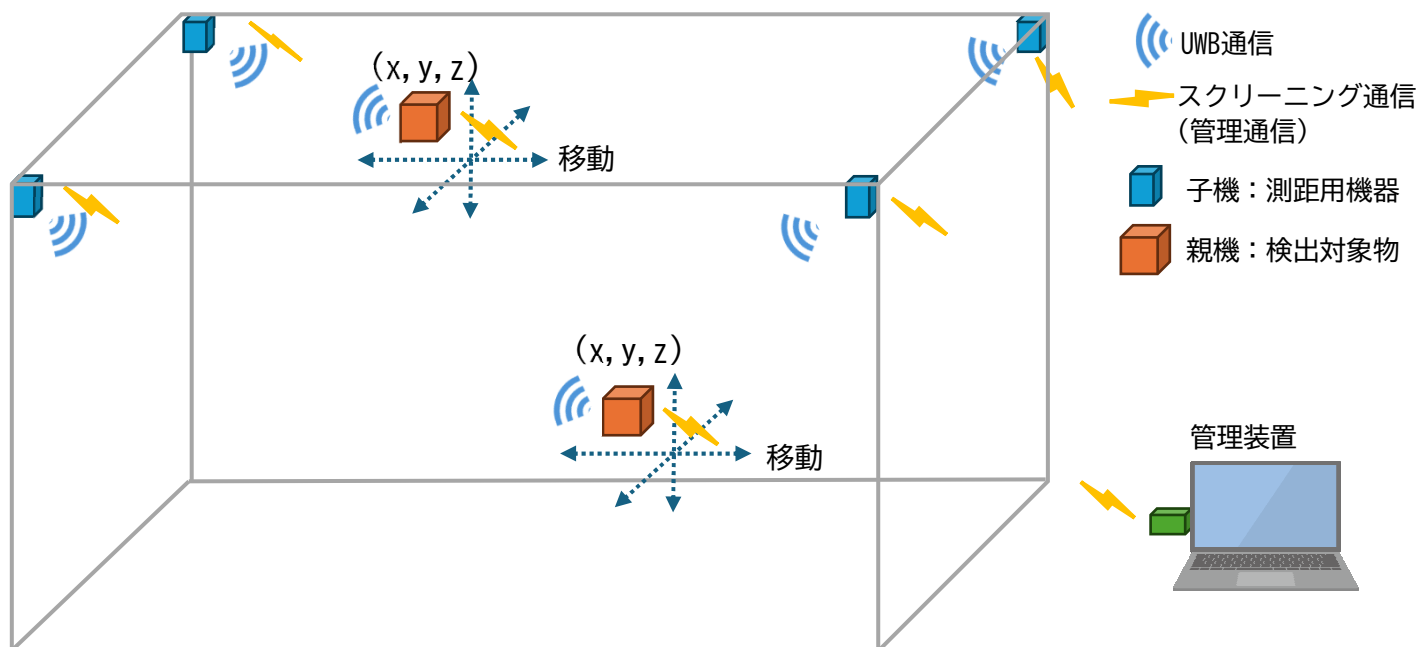
3次元位置検出システム

3次元空間において、人や物の位置を検出するシステムです。

■特徴

- 高精度の近距離無線(UWB)によりcm精度の距離計測を行います。
- 3次元空間に3台以上の子機(測距用機器)を固定設置し、移動する親機(検出対象物)の位置をリアルタイムに検出します。複数台の親機(検出対象物)を検出できます。
- 応用例
 - ・ 作業員やドローン等の動線解析や自動運行
 - ・ 空間内に設置されたモノ(機器や修理箇所など)の位置検出
 - ・ 作業員等へのインフォメーションシステム
 - ・ 危険エリア侵入等のアラームシステム

■機器設置構成(例)



■システム概要

- 親機が子機と測距中は、他の親機はその子機と測距不可となります。子機をスクリーニング(※1)する優先度処理と各親機間の厳密なタイミング制御により、複数台の同時測距を可能にしています。
- タイミング制御には「タイムスライス測距」「同期測距」「非同期測距」の方式があり、測距する目的や環境により選択します。
- 標準測距時間 1秒(運用条件や環境により変化します)
- 測距精度1cm(機器の所持形態や電波障害物、機器の方向等により誤差がでる場合があります)
- UWBモジュール単体での測距可能距離40m(保証値ではありません)
- 機器(子機、親機)のサイズは、45x90x12mm(電源を除く)になります。
- 子機や親機はUSB給電で、ACアダプタやモバイルバッテリーで駆動可能です。

※1 スクリーニング処理には、100m以上の通信が可能なIEEE802.15.4規格の無線通信を使用しています。

◎カスタマイズ対応も承ります。

◎特許取得中

記載内容は予告なく変更する場合がございますので、予めご了承ください。

Pver202506

株式会社バイビグ



<https://www.baybig.co.jp>

本社 〒567-0810 大阪府茨木市宮元町7番22号 京福茨木ビル6階

Tel : 072-631-0630 Fax : 072-631-0631

TechLab 〒629-2402 京都府与謝郡与謝野町算所36

Tel : 0772-44-3001 Fax : 0772-44-3001